



Beschreibung

AX5806

Default-Werte zu den zulässigen Motoren

Version: 1.1.1
Datum: 21.05.2015

BECKHOFF

Inhaltsverzeichnis

1	Vorwort	2
1.1	Hinweise zum Handbuch	2
1.1.1	Disclaimer	2
1.1.2	Marken	2
1.1.3	Patente	2
1.1.4	Copyright	2
1.1.5	Lieferbedingungen	2
1.2	Sicherheitshinweise	3
1.2.1	Auslieferungszustand	3
1.2.2	Sorgfaltspflicht des Betreibers	3
1.2.3	Erklärung der Sicherheitssymbole	4
1.2.4	Dokumenten-Ursprung	4
1.2.5	Ausgabestände der Beschreibung	4
2	Systembeschreibung	5
3	Voraussetzungen	6
3.1	TwinCAT	6
3.2	TwinCAT Drive Manager	6
3.3	EtherCAT ESI Datei	6
3.4	Motorstring	6
4	Default-Werte der zulässigen Motoren	7
4.1	Motorentypen AM30xx	7
4.2	Motorentypen AM35xx	21
4.3	Motorentypen AM80xx	23
4.4	Motorentypen AM85xx	27
4.5	ASCII Tabelle	31
5	Anhang	32
5.1	Beckhoff Support und Service	32
5.2	Beckhoff Firmenzentrale	32
5.3	Zertifikat	33

1 Vorwort

1.1 Hinweise zum Handbuch

Diese Beschreibung wendet sich ausschließlich an ausgebildetes Fachpersonal der Steuerungs- und Automatisierungstechnik, das mit den geltenden nationalen Normen vertraut ist. Zur Installation und Inbetriebnahme der Komponenten ist die Beachtung der nachfolgenden Hinweise und Erklärungen unbedingt notwendig.

Das Fachpersonal hat sicherzustellen, dass die Anwendung bzw. der Einsatz der beschriebenen Produkte alle Sicherheitsanforderungen, einschließlich sämtlicher anwendbaren Gesetze, Vorschriften, Bestimmungen und Normen erfüllt.

1.1.1 Disclaimer

Diese Dokumentation wurde sorgfältig erstellt. Die beschriebenen Produkte werden jedoch ständig weiter entwickelt. Deshalb ist die Dokumentation nicht in jedem Fall vollständig auf die Übereinstimmung mit den beschriebenen Leistungsdaten, Normen oder sonstigen Merkmalen geprüft.

Falls sie technische oder redaktionelle Fehler enthält, behalten wir uns das Recht vor, Änderungen jederzeit und ohne Ankündigung vorzunehmen.

Aus den Angaben, Abbildungen und Beschreibungen in dieser Dokumentation können keine Ansprüche auf Änderung bereits gelieferter Produkte geltend gemacht werden.

1.1.2 Marken

Beckhoff®, TwinCAT®, EtherCAT®, Safety over EtherCAT®, TwinSAFE® und XFC® sind eingetragene und lizenzierte Marken der Beckhoff Automation GmbH.

Die Verwendung anderer in dieser Dokumentation enthaltenen Marken oder Kennzeichen durch Dritte kann zu einer Verletzung von Rechten der Inhaber der entsprechenden Bezeichnungen führen.

1.1.3 Patente

Die EtherCAT-Technologie ist patentrechtlich geschützt, insbesondere durch folgende Anmeldungen und Patente: EP1590927, EP1789857, DE102004044764, DE102007017835 mit den entsprechenden Anmeldungen und Eintragungen in verschiedenen anderen Ländern.

Die TwinCAT-Technologie ist patentrechtlich geschützt, insbesondere durch folgende Anmeldungen und Patente: EP0851348, US6167425 mit den entsprechenden Anmeldungen und Eintragungen in verschiedenen anderen Ländern.

1.1.4 Copyright

© Beckhoff Automation GmbH & Co. KG.

Weitergabe sowie Vervielfältigung dieses Dokuments, Verwertung und Mitteilung seines Inhalts sind verboten, soweit nicht ausdrücklich gestattet. Zuwiderhandlungen verpflichten zu Schadenersatz. Alle Rechte für den Fall der Patent-, Gebrauchsmuster- oder Geschmacksmustereintragung vorbehalten.

1.1.5 Lieferbedingungen

Es gelten darüber hinaus die allgemeinen Lieferbedingungen der Fa. Beckhoff Automation GmbH & Co. KG.

1.2 Sicherheitshinweise

1.2.1 Auslieferungszustand

Die gesamten Komponenten werden je nach Anwendungsbestimmungen in bestimmten Hard- und Software-Konfigurationen ausgeliefert. Änderungen der Hard-, oder Software-Konfiguration, die über die dokumentierten Möglichkeiten hinausgehen sind unzulässig und bewirken den Haftungsausschluss der Beckhoff Automation GmbH & Co. KG.






1.2.2 Sorgfaltspflicht des Betreibers

Der Betreiber muss sicherstellen, dass

- die TwinSAFE-Produkte nur bestimmungsgemäß verwendet werden (siehe Kapitel Produktbeschreibung).
- die TwinSAFE-Produkte nur in einwandfreiem, funktionstüchtigem Zustand betrieben werden (siehe Kapitel Reinigung).
- nur ausreichend qualifiziertes und autorisiertes Personal die TwinSAFE-Produkte betreibt.
- dieses Personal regelmäßig in allen zutreffenden Fragen von Arbeitssicherheit und Umweltschutz unterwiesen wird, sowie die Betriebsanleitung und insbesondere die darin enthaltenen Sicherheitshinweise kennt.
- die Betriebsanleitung stets in einem leserlichen Zustand und vollständig am Einsatzort der TwinSAFE-Produkte zur Verfügung steht.
- alle an den TwinSAFE-Produkten angebrachten Sicherheits- und Warnhinweise nicht entfernt werden und leserlich bleiben.

1.2.3 Erklärung der Sicherheitssymbole

In der vorliegenden Betriebsanleitung werden die folgenden Sicherheitssymbole verwendet. Diese Symbole sollen den Leser vor allem auf den Text des nebenstehenden Sicherheitshinweises aufmerksam machen.

 GEFAHR	Akute Verletzungsgefahr! Wenn der Sicherheitshinweis neben diesem Symbol nicht beachtet wird, besteht unmittelbare Gefahr für Leben und Gesundheit von Personen.
 WARNUNG	Vorsicht Verletzungsgefahr! Wenn der Sicherheitshinweis neben diesem Symbol nicht beachtet wird, besteht Gefahr für Leben und Gesundheit von Personen.
 VORSICHT	Schädigung von Personen! Wenn der Sicherheitshinweis neben diesem Symbol nicht beachtet wird, können Personen geschädigt werden.
 Achtung	Schädigung von Umwelt oder Geräten Wenn der Hinweis neben diesem Symbol nicht beachtet wird, können Umwelt oder Geräte geschädigt werden.
 Hinweis	Tipp oder Fingerzeig Dieses Symbol kennzeichnet Informationen, die zum besseren Verständnis beitragen.

1.2.4 Dokumenten-Ursprung

Diese Beschreibung ist in deutscher Sprache verfasst. Alle weiteren Sprachen werden von dem deutschen Original abgeleitet.

1.2.5 Ausgabestände der Beschreibung

Version	Kommentar
1.1.1	<ul style="list-style-type: none"> • Zertifikat hinzugefügt
1.1.0	<ul style="list-style-type: none"> • Ausgabestände der Dokumentation hinzugefügt • Firmenanschrift geändert
1.0.0	<ul style="list-style-type: none"> • erste freigegebene Version

2 Systembeschreibung

Mit der Integration der Sicherheitstechnik in die Antriebstechnik setzt Beckhoff den TwinSAFE-Systemgedanken konsequent fort. TwinSAFE ermöglicht eine durchgängige Automatisierung, vom digitalen Eingang, über die Logik, bis zum Antrieb oder digitalen Ausgang. Einfache Handhabung, Diagnose- und Unterstützungsfunktionen helfen dem Anwender, die gewünschte Applikation schnell und sicher zu realisieren.

Wesentliche Gefährdungen von Personen ergeben sich an Maschinen aus den dynamischen Bewegungen der elektrischen Antriebstechnik. Diese Gefahren zu beherrschen und trotzdem einen reibungslosen Produktionsablauf realisieren zu können ist eine große Herausforderung.

Mit der TwinSAFE-Drive-Optionskarte AX5806 werden die Beckhoff Servoverstärker der Serie AX5xxx zu vollwertigen Sicherheitsantrieben.

Die Optionskarte ist in der Lage, den Motor momentfrei zu schalten oder Geschwindigkeit, Position und Drehrichtung zu überwachen (gemäß EN ISO 13849-1:2006 bis PL e). Dazu sind keine weiteren Beschaltungen wie Schütze bzw. Schützkontakte in den Versorgungsleitungen oder spezielle externe Gebersysteme notwendig.

Dies ermöglicht eine sehr schlanke Installation und hilft Kosten und Schaltschrankraum zu reduzieren. Zur Realisierung der Funktion SDI (sicher erkannte Bewegungsrichtung) oder SLS (sicher reduzierte Geschwindigkeit) ist kein spezielles Gebersystem notwendig; alle im Dokument "AX5806 Liste der zulässigen Motoren" aufgeführten Beckhoff Motoren können ohne weiteren Aufwand und ohne zusätzliche Gebersysteme für diese Funktionen genutzt werden. Sogar eine sichere Positionsüberwachung bzw. Positionsbereichsüberwachung ist mit Hilfe des AX5806-Moduls einfach zu realisieren.

Es entsteht dadurch keine zusätzliche Verdrahtung, da die EtherCAT-Kommunikation in den AX5xxx-Basisreglern benutzt wird. Die TwinSAFE-Drive-Optionskarte AX5806 ist ein eigenständiger EtherCAT-Slave und kommuniziert durch den AX-Regler direkt mit einer im Netzwerk vorhandenen TwinSAFE-Logik-Klemme.

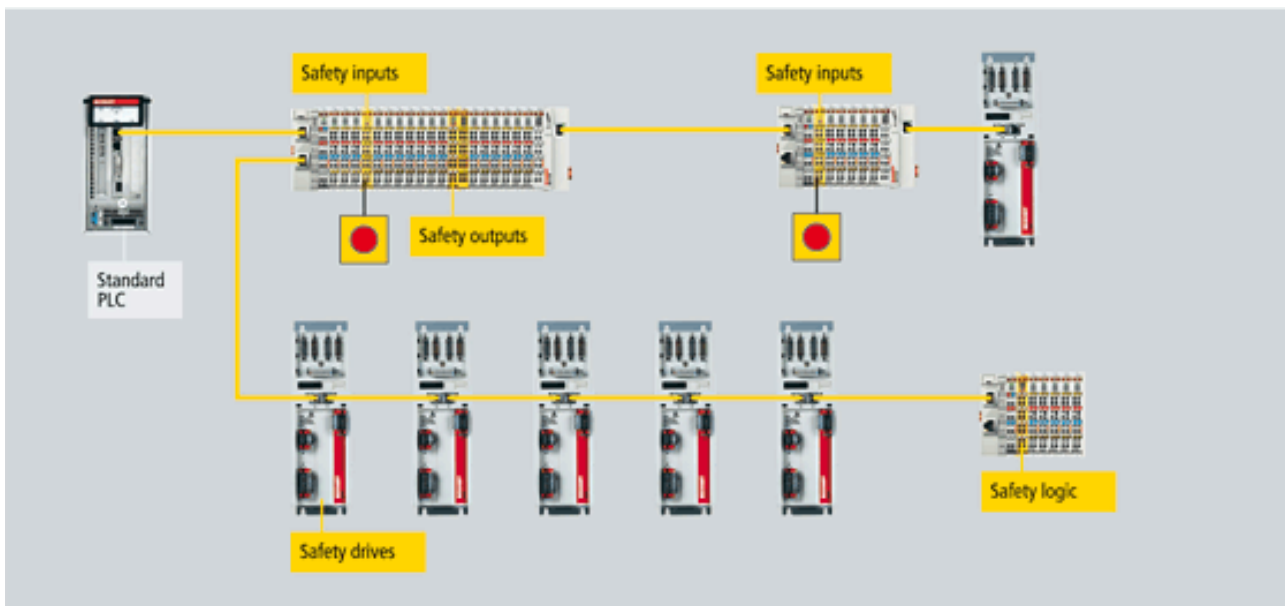


Abbildung 1: TwinSAFE Systemübersicht

3 Voraussetzungen

3.1 TwinCAT

Für die Nutzung der AX5806 in einem AX5000 wird eine TwinCAT Version 2.11 Build 2241 oder nachfolgende Version vorausgesetzt. Die jeweils aktuelle Version steht auf der Beckhoff Homepage zum Download bereit.

3.2 TwinCAT Drive Manager

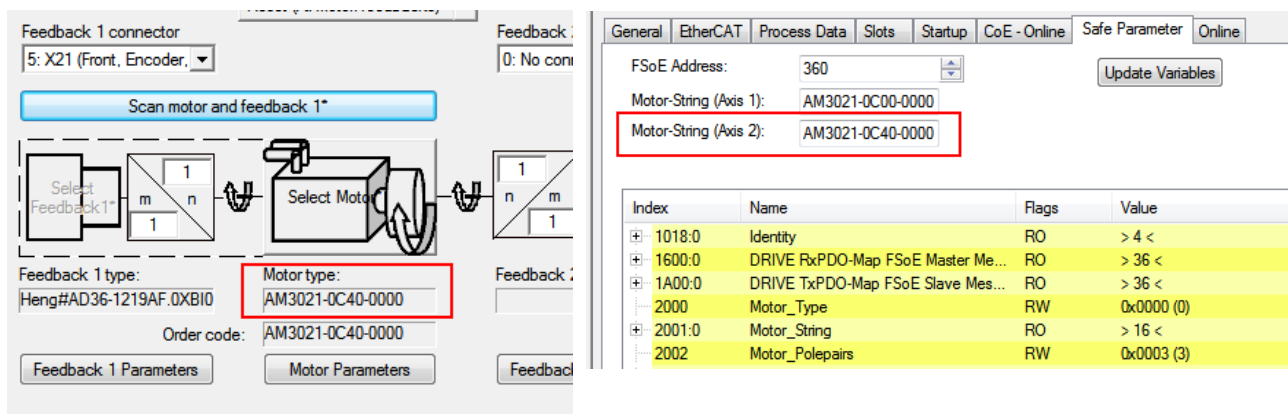
Der Tc Drive Manager ist Teil der TwinCAT Installation, kann jedoch jederzeit als getrennte Installation nachinstalliert werden. Die jeweils aktuelle bzw. für den Antrieb passende Version ist über den Antriebssupport erhältlich.

3.3 EtherCAT ESI Datei

Für die AX5806 wird aktuell eine neue ESI Datei ELx9xx.xml benötigt. Diese können Sie über den Beckhoff Support anfordern. In zukünftigen TwinCAT Versionen wird diese Datei bereits enthalten sein.

3.4 Motorstring

Folgende Tabellen enthalten die für die aufgeführten Motoren korrekten Default-Werte. Der Motorstring kann auf dem Configuration-Reiter des AX5xxx in der TwinCAT Software gefunden werden. Dabei wird in aktuellen TwinCAT Versionen ggf. zwischen Motor-Type und Motor-OrderCode unterschieden. In den SafeParametern wird der Motor-Type und nicht der OrderCode eingetragen. In aktuellen TwinCAT Versionen wird der Motorstring in textueller Form eingegeben und muss nicht als ASCII-Code eingetragen werden.




Index	Name	Flags	Value
1018:0	Identity	RO	> 4 <
1600:0	DRIVE RxPDO-Map FSoE Master Me...	RO	> 36 <
1A00:0	DRIVE TxPDO-Map FSoE Slave Mes...	RO	> 36 <
2000	Motor_Type	RW	0x0000 (0)
2001:0	Motor_String	RO	> 16 <
2002	Motor_Polepairs	RW	0x0003 (3)

Abbildung 2: Motorstring

4 Default-Werte der zulässigen Motoren

 Hinweis	<p>Motor Default Data</p> <p>Die angegebenen Werte für den Parameter Motor Default Data können Anpassungen entsprechend der zu realisierenden Applikation erfordern. Sollte es zu Diagnosemeldungen der AX5806 kommen, kann der Motor Default Data um z.B. 0x1000 verringert oder erhöht werden.</p>
---	---

 VORSICHT	<p>Unterstützte AX5000 Geräte</p> <p>Die folgenden Motortypen können mit den jeweils passenden Servoverstärkern des Typs AX5160 bis AX5172 bzw. AX5190 bis AX5193 zusammen mit der AX5806 eingesetzt werden. Andere Kombinationen sind nicht zulässig.</p>
--	---

4.1 Motorentypen AM30xx

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3051-xExx-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 31 2D xx 45 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx45 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM3051-xGxx-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 31 2D xx 47 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx47 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3051-xHxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 31 2D xx 48 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx48 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3051-xKxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 31 2D xx 4B xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4B SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3052-xExx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 32 2D xx 45 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3235 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx45 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3052-xGxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 32 2D xx 47 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3235 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx47 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3052-xHxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 32 2D xx 48 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3235 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx48 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3052-xKxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 32 2D xx 4B xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3235 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4B SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3052-xLxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 32 2D xx 4C xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3235 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4C SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3052-xMxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 32 2D xx 4D xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3235 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4D SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3053-xGxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 33 2D xx 47 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx47 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3053-xHxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 33 2D xx 48 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx48 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3053-xKxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 33 2D xx 4B xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4B SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3053-xLxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 33 2D xx 4C xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4C SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3053-xMxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 33 2D xx 4D xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4D SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3053-xPxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 33 2D xx 50 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx50 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3054-xGxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 34 2D xx 47 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3435 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx47 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3054-xHxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 34 2D xx 48 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3435 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx48 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3054-xKxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 34 2D xx 4B xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3435 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4B SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3054-xLxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 34 2D xx 4C xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3435 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4C SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3054-xNxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 35 34 2D xx 4E xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3435 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4E SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3062-xGxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 32 2D xx 47 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx47 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3062-xHxx-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 32 2D xx 48 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx48 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM3062-xKxx-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 32 2D xx 4B xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4B SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM3062-xMxx-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 32 2D xx 4D xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4D SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM3062-xPxx-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 32 2D xx 50 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx50 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3063-xGxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 33 2D xx 47 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx47 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3063-xHxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 33 2D xx 48 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx48 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3063-xKxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 33 2D xx 4B xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4B SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3063-xLxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 33 2D xx 4C xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4C SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3063-xMxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 33 2D xx 4D xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4D SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3063-xNxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 33 2D xx 4E xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4E SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3064-xKxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 34 2D xx 4B xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3436 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4B SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3064-xLxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 34 2D xx 4C xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3436 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4C SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3064-xPxx-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 34 2D xx 50 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3436 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx50 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM3065-xKxx-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 35 2D xx 4B xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3536 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4B SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM3065-xLxx-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 35 2D xx 4C xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3536 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4C SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM3065-xMxx-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 35 2D xx 4D xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3536 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4D SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3065-xNxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 35 2D xx 4E xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3536 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4E SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3065-xPxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 36 35 2D xx 50 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3536 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx50 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3072-xKxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 37 32 2D xx 4B xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3237 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4B SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3072-xMxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 37 32 2D xx 4D xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3237 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4D SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3072-xPxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 37 32 2D xx 50 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3237 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx50 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3072-xQxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 37 32 2D xx 51 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3237 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx51 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3073-xMxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 37 33 2D xx 4D xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3337 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4D SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3073-xPxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 37 33 2D xx 50 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3337 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx50 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3073-xQxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 37 33 2D xx 51 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3337 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx51 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3074-xLxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 37 34 2D xx 4C xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3437 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx4C SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3074-xPxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 37 34 2D xx 50 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3437 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx50 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3074-xQxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 37 34 2D xx 51 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3437 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx51 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3082-xTxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 38 32 2D xx 54 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3238 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx54 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3083-xTxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 38 33 2D xx 54 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3338 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx54 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3084-xTxx-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 30 38 34 2D xx 54 xx xx 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3033 SubIndex 003: 0x 3438 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xx54 SubIndex 006: 0x 2Dxx SubIndex 007: 0x xxxx SubIndex 008: 0x xxxx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

4.2 Motorentypen AM35xx

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3541-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 35 34 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3533 SubIndex 003: 0x 3134 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3542-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 35 34 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3533 SubIndex 003: 0x 3234 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3543-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 35 34 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3533 SubIndex 003: 0x 3334 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3551-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 35 35 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3533 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM3552-xxxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 35 35 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3533 SubIndex 003: 0x 3235 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM3553-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 35 35 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3533 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM3562-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 35 36 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3533 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM3563-xxxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 33 35 36 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3533 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000

4.3 Motorentypen AM80xx

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM8051-xGxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 35 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8051-xExx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 35 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8051-xKxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 35 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8052-xJxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 35 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8052-xFxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 35 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM8052-xLxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 35 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8053-xKxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 35 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8053-xGxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 35 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8053-xNxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 35 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8061-xJxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 36 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3136 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM8061-xGxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 36 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3136 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8061-xMxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 36 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3136 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8062-xLxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 36 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8062-xJxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 36 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8062-xPxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 36 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM8063-xNxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 36 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8063-xKxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 36 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8063-xTxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 36 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8071-xNxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 37 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3137 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8072-xPxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 37 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3237 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM8073-xQxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 30 37 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3038 SubIndex 003: 0x 3337 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

4.4 Motorentypen AM85xx

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM8551-xGxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 35 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8551-xExx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 35 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8551-xKxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 35 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM8552-xJxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 35 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8552-xFxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 35 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8552-xLxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 35 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3135 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8553-xKxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 35 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8553-xGxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 35 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM8553-xNxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 35 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3335 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	4	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8561-xJxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 36 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3136 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8561-xGxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 36 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3136 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8561-xMxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 36 31 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3136 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000
AM8562-xLxx	0	TwinCAT Version ≥ 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version < 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 36 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW ≥ 06 0x0000

Motor	Motor Typ	Motorstring	Pol-paar zahl	Speed Compare Window	Speed Compare Violationlevel	Motor Default Data
AM8562-xJxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 36 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8562-xPxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 36 32 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3236 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8563-xNxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 36 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8563-xKxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 36 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000
AM8563-xTxx	0	TwinCAT Version \geq 2.11 R3 Build 2221: Textuelle Eingabe des Motor Type (siehe Kap. 3.4) TwinCAT Version $<$ 2.11 R3 Build 2221: 41 4D 38 35 36 33 2D xx xx xx xx Eingabe Safeparameter: SubIndex 001: 0x 4D41 SubIndex 002: 0x 3538 SubIndex 003: 0x 3336 SubIndex 004: 0x xx2D SubIndex 005: 0x xxxx SubIndex 006: 0x 00xx	5	0x B4	0x14	AX5806 SW \geq 06 0x0000

4.5 ASCII Tabelle

Wert hex	Zeichen	Wert hex	Zeichen	Wert hex	Zeichen	Wert hex	Zeichen	Wert hex	Zeichen	Wert hex	Zeichen
0	(Null)	2E	.	5C	\	8A	è	B8	©	E6	μ
1	☉	2F	/	5D]	8B	ï	B9	ƒ	E7	þ
2	☉	30	0	5E	^	8C	î	BA		E8	ð
3	♥	31	1	5F	_	8D	ì	BB	ƒ	E9	Ú
4	♦	32	2	60	`	8E	Ë	BC	ƒ	EA	Û
5	♣	33	3	61	a	8F	â	BD	¢	EB	Ü
6	♠	34	4	62	b	90	É	BE	¥	EC	ý
7	•	35	5	63	c	91	æ	BF	ƒ	ED	ÿ
8	■	36	6	64	d	92	Æ	C0	ℒ	EE	—
9	○	37	7	65	e	93	ó	C1	⊥	EF	´
A	■	38	8	66	f	94	ö	C2	⊥	F0	
B	♂	39	9	67	g	95	ò	C3	⊥	F1	±
C	♀	3A	:	68	h	96	û	C4	—	F2	_
D	♪	3B	;	69	i	97	ù	C5	⊥	F3	¾
E	♪	3C	<	6A	j	98	ÿ	C6	ä	F4	¶
F	☼	3D	=	6B	k	99	Ö	C7	Ä	F5	§
10	▶	3E	>	6C	l	9A	Ü	C8	ℒ	F6	÷
11	◀	3F		6D	m	9B	ø	C9	ℒ	F7	„
12	↑	40	@	6E	n	9C	£	CA	ℒ	F8	°
13	!!	41	A	6F	o	9D	Ø	CB	⊥	F9	“
14	¶	42	B	70	p	9E	×	CC	⊥	FA	·
15	§	43	C	71	q	9F	f	CD	=	FB	¹
16	—	44	D	72	r	A0	á	CE	⊥	FC	³
17	↓	45	E	73	s	A1	í	CF	α	FD	²
18	↑	46	F	74	t	A2	ó	D0	ð	FE	■
19	↓	47	G	75	u	A3	ú	D1	Ð	FF	(leer)
1A	→	48	H	76	v	A4	ñ	D2	Ê		
1B	←	49	I	77	w	A5	Ñ	D3	Ë		
1C	⊥	4A	J	78	x	A6	ª	D4	Ë		
1D	↔	4B	K	79	y	A7	º	D5	ì		
1E	▲	4C	L	7A	z	A8	¿	D6	í		
1F	▼	4D	M	7B	{	A9	®	D7	î		
20	(Leerstelle)	4E	N	7C		AA	¬	D8	ï		
21	!	4F	O	7D	}	AB	½	D9	⌋		
22	"	50	P	7E	~	AC	¼	DA	⌋		
23	#	51	Q	7F	△	AD	¡	DB	■		
24	\$	52	R	80	Ç	AE	«	DC	■		
25	%	53	S	81	ü	AF	»	DD	¡		
26	&	54	T	82	é	B0	☼	DE	ì		
27		55	U	83	â	B1	☼	DF	■		
28	(56	V	84	ä	B2	☼	E0	Ó		
29)	57	W	85	à	B3		E1	ß		
2A	*	58	X	86	á	B4	⊥	E2	Ò		
2B	+	59	Y	87	ç	B5	Á	E3	Ò		
2C	,	5A	Z	88	ê	B6	Â	E4	ó		
2D	"-"	5B	[89	ë	B7	À	E5	Ö		

5 Anhang

5.1 Beckhoff Support und Service

Beckhoff und seine weltweiten Partnerfirmen bieten einen umfassenden Support und Service, der eine schnelle und kompetente Unterstützung bei allen Fragen zu Beckhoff Produkten und Systemlösungen zur Verfügung stellt.

Der Beckhoff Support und Service steht Ihnen weltweit zur Verfügung und ist über Telefon, Fax oder E-Mail erreichbar. Die Kontaktadressen Ihres Landes entnehmen Sie bitte der Liste der Beckhoff Niederlassungen und Partnerfirmen.

Beckhoff Support

Der Support bietet Ihnen einen umfangreichen technischen Support, der Sie nicht nur bei dem Einsatz einzelner Beckhoff Produkte, sondern auch bei weiteren umfassenden Dienstleistungen unterstützt:

weltweiter Support

Planung, Programmierung und Inbetriebnahme komplexer Automatisierungssysteme

umfangreiches Schulungsprogramm für Beckhoff Systemkomponenten

Hotline: + 49 (0) 5246/963-157
Fax: + 49 (0) 5246/963-9157
E-Mail: support@beckhoff.com

Beckhoff Service

Das Beckhoff Service Center unterstützt Sie rund um den After-Sales-Service:

Vor-Ort-Service

Reparaturservice

Ersatzteilservice

Hotline-Service

Hotline: + 49 (0) 5246/963-460
Fax: + 49 (0) 5246/963-479
E-Mail: service@beckhoff.com

5.2 Beckhoff Firmenzentrale

Beckhoff Automation GmbH & Co. KG
Hülshorstweg 20
33415 Verl
Germany

Telefon: + 49 (0) 5246/963-0
Fax: + 49 (0) 5246/963-198
E-Mail: info@beckhoff.de
Web: www.beckhoff.de

Weitere Support- und Service-Adressen entnehmen Sie bitte unseren Internetseiten unter <http://www.beckhoff.de>. Dort finden Sie auch weitere Dokumentationen zu Beckhoff Komponenten.

5.3 Zertifikat

ZERTIFIKAT ◆ CERTIFICATE ◆ 認証証書 ◆ CERTIFICADO ◆ CERTIFICAT



Product Service

CERTIFICATE

No. Z10 15 04 62386 024

Holder of Certificate: Beckhoff Automation GmbH & Co. KG
 Hülshorstweg 20
 33415 Verl
 GERMANY

Factory(ies): 62386

Certification Mark:



Product: Safety components
Model(s): AX5805/5806 for use in AX5000-0000-0200-Series

Parameters: Safety Functions:
 STO, SS1, SS2, SOS,
 SLS, SSM, SSR, SMS,
 SLP, SCA, SLI, SAR,
 SMA, SDI
 PL e, CAT 4 (EN ISO 13849)
 SIL 3 (EN 61508)
 SILCL 3 (EN 62061)

Tested according to: 2006/42/EC
 EN ISO 13849-1:2006/AC:2009 (Cat.4, PL e)
 EN 61508-1:2010 (SIL 3)
 EN 61508-2:2010 (SIL 3)
 EN 61508-3:2010 (SIL 3)
 EN 61508-4:2010 (SIL 3)
 EN 62061:2005 (SILCL 3)
 EN 61800-5-2:2007
 EN 61326-3-1:2008
 IEC 61784-3(ed.2)

The product was tested on a voluntary basis and complies with the essential requirements. The certification mark shown above can be affixed on the product. It is not permitted to alter the certification mark in any way. In addition the certification holder must not transfer the certificate to third parties. See also notes overleaf.

Test report no.: BV83877T
Valid until: 2020-04-28

Date, 2015-04-29  (Günter Greil)



Page 1 of 1

A1 / 04-11

TÜV SÜD Product Service GmbH · Zertifizierstelle · Ridlerstraße 65 · 80339 München · Germany

TÜV®